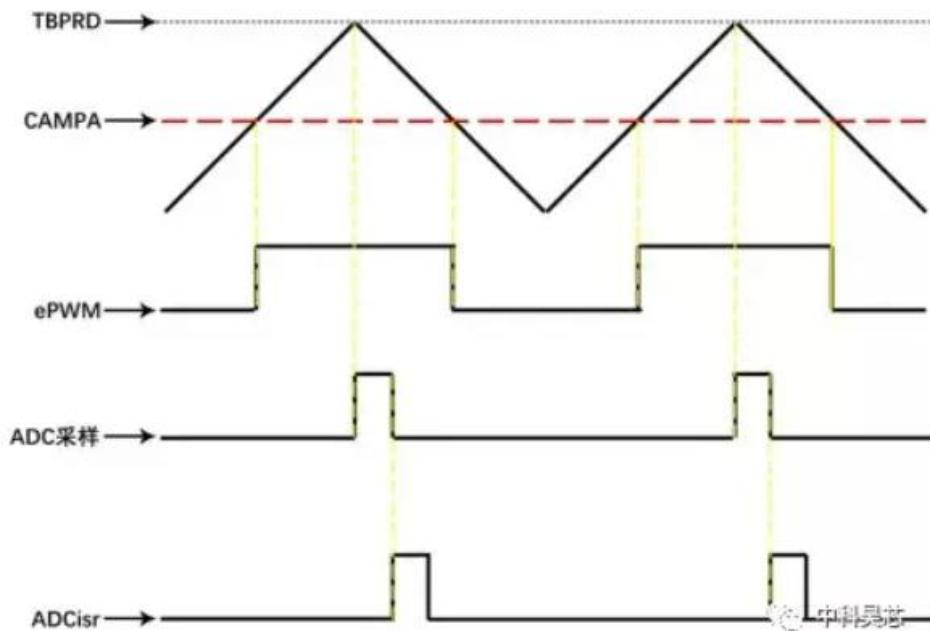


**导语：**ADC 采样的触发采样方式很多：定时器、外部中断、ePWM、EOC 等。而在电机控制中 ADC 采样时刻的选择直接影响电流重构的精度，利用 ePWM 丰富的 SOC 功能，可以方便利用控制周期，选择 ADC 采样点。本期我们做一个 ePWM\_ADC 例程，利用 PWM 的 PRD 事件触发 ADC 采样，ADC 采样结束后进入 ADC 中断。

ePWM\_ADC 时序如下图：



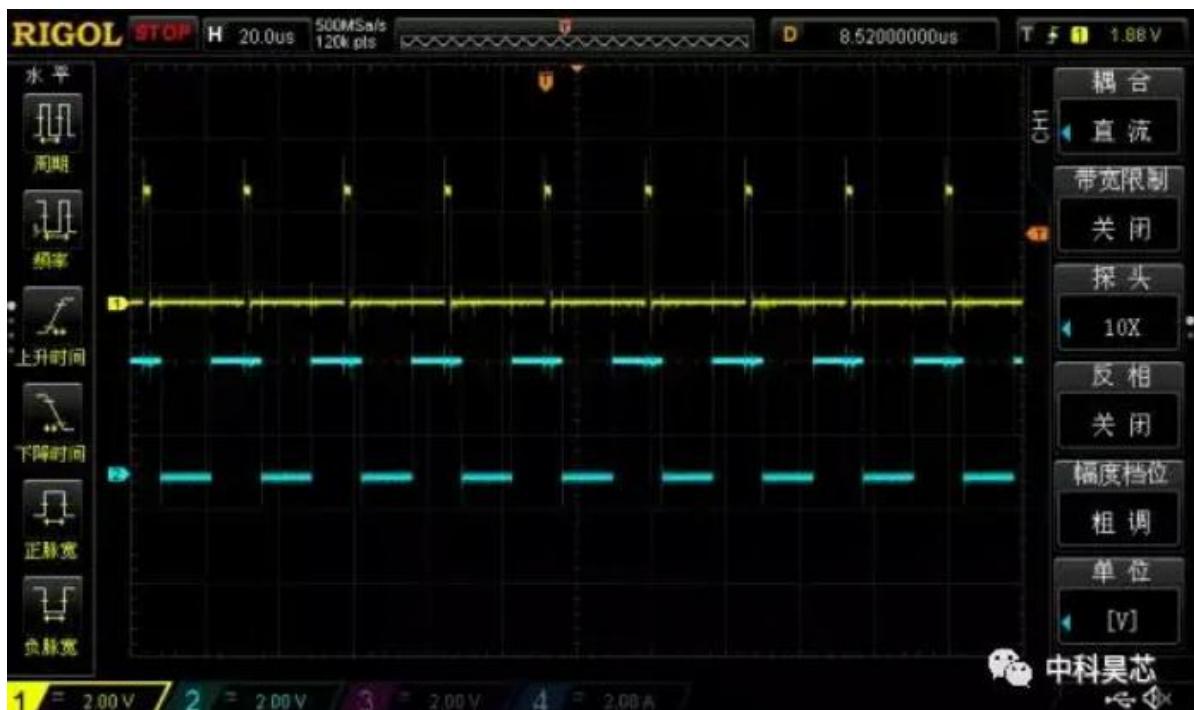
其中 ePWM 采用 up-down 三角计数模式，CAU 时置高，CAD 时置低。当 TBCTR=TBPRD 时产生 SOCA 信号触发 ADC 采样，采样后 EOC 触发中断。

本程序使用中科昊芯 Core\_DSC28027 核心板，相关资料可以在中科昊芯官网下载：

<http://www.haawking.cn/kfb>

运行效果：

其中 CH1 为中断运行时间，CH2 为 ePWM1 输出。



## 例程主要代码：

```
//  
// 主函数:  
//  
int main(void)  
{  
    //  
    // Step 1. Initialize System Control:  
    //  
    InitSysCtrl();      //120Mhz  
    //  
    // Step 2. Initialize GPIO:  
    //  
    GpioConfig();  
    //  
    // Step 3. Clear all interrupts and initialize PIE vector table:  
    //  
    DINT;  
    InitPieCtrl();  
  
    IER = 0x0000;  
    IFR = 0X0000;  
  
    InitPieVectTable();  
    EALLOW;  
    PieVectTable.ADCINT1 = &AdcIsr;  
    EDIS;  
  
    //  
    // Step 4. Initialize all the Device Peripherals:  
    //  
    ePwmConfig();  
    AdcConfig();  
    PieCtrlRegs.PIEIER1.bit.INTx1 = 1;  
    IER |= M_INT1;
```

```
EINT;
ERTM;
while(1)
{
}
return 0;
}

//  

// ADC 中断函数：  

//  

__interrupt void AdcIsr()
{
    GpioDataRegs.GPASET.bit.GPIO2 = 1;
    AdcCount++;
    DELAY_US(1);
    AdcNum = AdcResult.ADCRESULT0;
    GpioDataRegs.GPACLEAR.bit.GPIO2 = 1;

    AdcRegs.ADCINTFLGCLR.bit.ADCINT1 = 1;
    AdcRegs.ADCINTOVFCLR.bit.ADCINT1 = 1;
    PieCtrlRegs.PIEACK.all = PIEACK_GROUP1;
}

//  

// ePWM 配置函数  

//  

void ePwmConfig()
{
    EAALLOW;
    GpioCtrlRegs.GPAMUX1.bit.GPIO0 = 1;
    GpioCtrlRegs.GPAMUX1.bit.GPIO1 = 1;
    EDIS;

    EAALLOW;
    SysCtrlRegs.PCLKCR0.bit.TBCLKSYNC = 0;

    EPwm1Regs.TBCTL.bit.SYNCSEL = 0;
```

```

EPwm1Regs.TBCTL.bit.PHSEN = 1;
EPwm1Regs.TBPHS.half.TBPHS = 0;
EPwm1Regs.TBCTL.bit.CTRMODE = 2; //向上向下计数模式设置为 CTR 的计数方式 2
EPwm1Regs.TBCTL.bit.PHSEN = 0;
EPwm1Regs.TBCTL.bit.HSPCLKDIV = 0;
EPwm1Regs.TBCTL.bit.CLKDIV = 0;
EPwm1Regs.TBCTL.bit.FREE_SOFT = 1;
EPwm1Regs.TBPRD = 1200;

EPwm1Regs.CMPCTL.bit.SHDWAMODE = CC_SHADOW;
EPwm1Regs.CMPCTL.bit.SHDWBMODE = CC_SHADOW;
EPwm1Regs.CMPCTL.bit.LOADAMODE = CC_CTR_ZERO;
EPwm1Regs.CMPCTL.bit.LOADBMODE = CC_CTR_ZERO;

EPwm1Regs.CMPA.half.CMPA = 600;
EPwm1Regs.CMPB = 600;

EPwm1Regs.AQCTLA.bit.CAD = AQ_CLEAR;
EPwm1Regs.AQCTLA.bit.CAU = AQ_SET;
EPwm1Regs.AQCTLB.bit.CBD = AQ_CLEAR;
EPwm1Regs.AQCTLB.bit.CBU = AQ_SET;

EPwm1Regs.TZSEL.bit.CBC6 = 1;
EPwm1Regs.TZCTL.bit.TZA = 2;
EPwm1Regs.TZCTL.bit.TZB = 2;

EPwm1Regs.ETSEL.bit.SOCAEN = 1;
EPwm1Regs.ETSEL.bit.SOCASEL = 2;
EPwm1Regs.ETPS.bit.SOCAPRD = 1;
EPwm1Regs.ETCLR.bit.SOCA = 1;

SysCtrlRegs.PCLKCR0.bit.TBCLKSYNC = 1;
EDIS;
}

// 
// ADC 配置函数：

```

```
//  
void AdcConfig()  
{  
    InitAdc();  
    EALLOW;  
    AdcRegs. ADCCTL2.bit.CLKDIV2EN = 1;  
    AdcRegs. ADCSAMPLEMODE.all=0;  
    AdcRegs. ADCCTL1.bit.INTPULSEPOS=1;      //中断脉冲产生:在 ADC 转换结果产生之后  
    AdcRegs. ADCSOCOCCTL.bit.CHSEL=1;  
    AdcRegs. ADCSOCOCCTL.bit.TRIGSEL=5;  
    AdcRegs. ADCSOCOCCTL.bit.ACQPS=6;  
    AdcRegs. ADCCTL2.bit.CLKDIV2EN = 1;  
    AdcRegs. INTSEL1N2.bit.INT1CONT=1;  
    AdcRegs. INTSEL1N2.bit.INT1SEL=0;          //EOC1 TRIG  
    AdcRegs. INTSEL1N2.bit.INT1E=1;  
    EDIS;  
}
```

## 关于中科昊芯

“智由芯生 创享未来”，中科昊芯是数字信号处理器专业供应商。作为中国科学院科技成果转化企业，瞄准国际前沿芯片设计技术，依托多年积累的雄厚技术实力及对产业链的理解，以开放积极的心态，基于开源指令集架构RISC-V，打造多个系列数字信号处理器产品，并构建完善的处理器产品生态系统。产品具有广阔的市场前景，可广泛应用于数字信号处理、工业控制及电机驱动、数字电源、消费电子、白色家电等领域。